

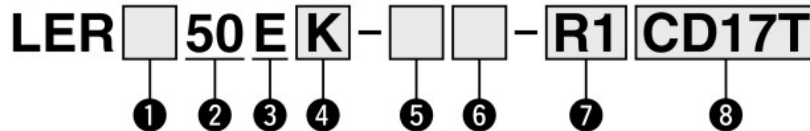
バッテリーレス アブソ(ステップモータ DC24V)

ロータリテーブル

LER Series LER50



型式表示方法



コントローラの詳細は
次頁をご覧ください

① テーブル精度

無記号	基本形
H	高精度形

② サイズ

50

③ モータ種類

記号	モータ種類	適合コントローラ/ドライバ		
E	バッテリーレス アブソ (ステップモータ DC24V)	JXC51	JXCP1	JXCEF
		JXC61	JXCD1	JXC9F
		JXCE1	JXCL1	JXCPF
		JXC91	JXCM1	JXCLF

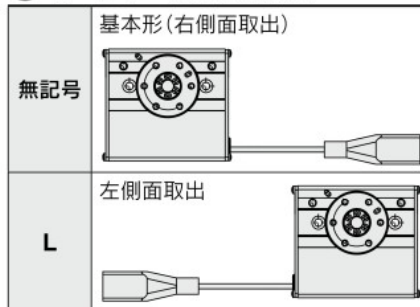
④ 最大回転トルク[N・m]

K	高トルク	10
J	基本	6.6

⑤ 揺動角度[°]

無記号	320	
2	外部ストツバ: 180	
3	外部ストツバ: 90	

⑥ モータケーブル取出方向



⑦ アクチュエータケーブル種類・長さ ロボットケーブル [m]

無記号	なし	R8	8*1
R1	1.5	RA	10*1
R3	3	RB	15*1
R5	5	RC	20*1